

自动光纤旋转支架

FHRA/FHRAW



旋转式光纤支架用于旋转保偏光纤以调整其偏振方向。配合固定板FHRA-BP，可安装在耦合对准系统的支架安装部使用。光纤夹持部带磁性可拆卸，便于安装或取出光纤。



- 树脂制压块内置磁性螺钉，靠光纤支架上的磁铁所产生的磁力轻轻夹紧保偏光纤。
- 光纤夹持部带磁性可拆卸。
- 配合自动光纤旋转支架固定板(FHRA-BP)，可将支架安装在DAU-8100A耦合对准系统中使用。

信息

- ▶ 光纤支架有两个系列，分别为先端带有吸附功能的FHRAW系列和先端无吸附功能的FHRA系列。另外，按照适用光纤涂覆层直径可分为250 μ m，400 μ m，900 μ m等3种。适用包层直径都是125 μ m。
- ▶ FHRAW系列附带有长度为2m的真空吸附用气动管。
- ▶ 也提供FHRM系列光纤旋转支架。

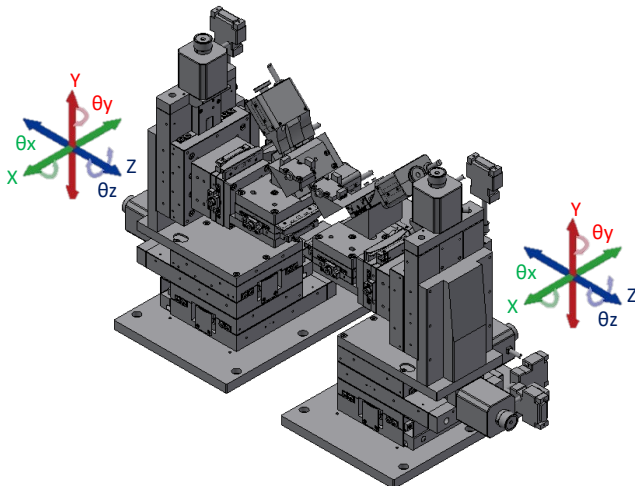
注意

- ▶ 请把支架旋转到0度位置以取下光纤夹持部。另外，使用吸附功能时，需要另备真空泵，敬请咨询。



12轴自动调芯组件
DAU-8100A-0的主要结构
DAU-8100A-L+DAU-8100A-R

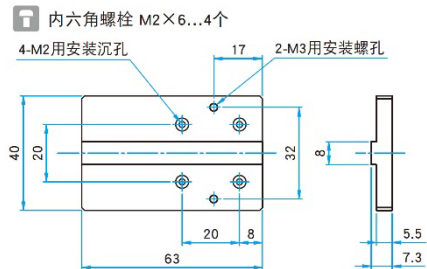
目录编号 W2092



自动光纤旋转支架固定板



FHRA-BP



技术指标

主要材料：铝合金
表面处理：黑色氧化

型号	FHRA-BP
自重[kg]	0.038

■自动光纤旋转支架（无吸附功能，磁力夹紧）：FHRA

技术指标				
型号		FHRA-125/250L	FHRA-125/400L	FHRA-125/900L
(反手对称型号)		FHRA-125/250R	FHRA-125/400R	FHRA-125/900R
机械 技术指标	调整范围[°]	280（有CW/CCW极限传感器）		
	对应包层直径 [μm]	250	400	900
	对应涂覆层直径[μm]	125		
	移動機構	正齿轮 (1:3)		
	固定方式	磁力夹紧		
	导轨形式	滑动导轨		
	主要材料	铝合金		
	表面处理	黑色氧化		
精度 技术指标	自重 [kg]	0.4		
	最大速度[°/sec]	10		
	最小分辨率 [°/脉冲](整步)	0.24		
传感器	最小分解能 [°/脉冲](半步)	0.12		
	极限位置传感器	接触式(常开)		
	原点传感器	无		

■自动光纤旋转支架（带吸附功能，真空吸附+磁力夹紧）：FHRAW

技术指标				
型号		FHRAW-125/250L	FHRAW-125/400L	FHRAW-125/900L
(反手对称型号)		FHRAW-125/250R	FHRAW-125/400R	FHRAW-125/900R
机械 技术指标	调整范围[°]	280（有CW/CCW极限传感器）		
	对应包层直径 [μm]	250	400	900
	对应涂覆层直径[μm]	125		
	移動機構	正齿轮 (1:3)		
	固定方式	真空吸附+磁力夹紧		
	导轨形式	滑动导轨		
	主要材料	铝合金		
	表面处理	黑色氧化		
精度 技术指标	自重 [kg]	0.4		
	最大速度[°/sec]	10		
	最小分辨率 [°/脉冲](整步)	0.24		
传感器	最小分解能 [°/脉冲](半步)	0.12		
	极限位置传感器	接触式(常开)		
	原点传感器	无		

*1 从0°刻度线算起的角度旋转范围。CW和CCW方向为从产品正面（电机对侧）观察时的电机旋转方向。

*2 L型的CW和CCW角度旋转范围。R型的话与此相反。

技术指标 自动光纤旋转支架：FHRA/FHRAW

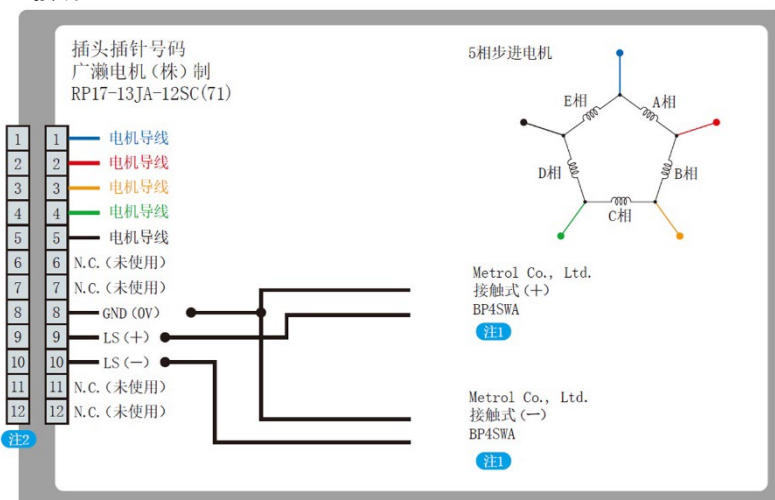
电机/传感器/接头 技术指标

电机	类型	5相步进电机0.75A/相
	型号	PK523HPB-C12 (ORIENTAL MOTOR(株))
	步距角	0.72°
传感器	型号	BP4SWA (Metrol Co., Ltd.)
	电源电压	DC5~24V±10%
	消耗电流	40mA以下(单个传感器20mA以下)
	输出端电气特性	接触式
	信号的含义	NORMAL OPEN
气动管接头	接头型号	LC-0425-M3 (Nihon Pisco Co., Ltd.) 适用气动管内径：φ2.5 ※无吸附功能，以磁力压紧的FHRA系列不带接头

推荐选用的驱动器/控制器型号

电器系统	驱动器	SG-5M, SG-5MA, MC-S0514ZU, SG-514MSC, MC-S7514PCL
	控制器	GSC-01, GSC-02A, SHOT-302GS, HOT-304GS, SHOT-702H, HIT-MV/HIT-SA, PGC-04-U, HSC-103, SHRC-203

■ 接线图



■ 推荐周边设备

真空泵 DA-20D (ULVAC机工株式会社)
硅胶气动管

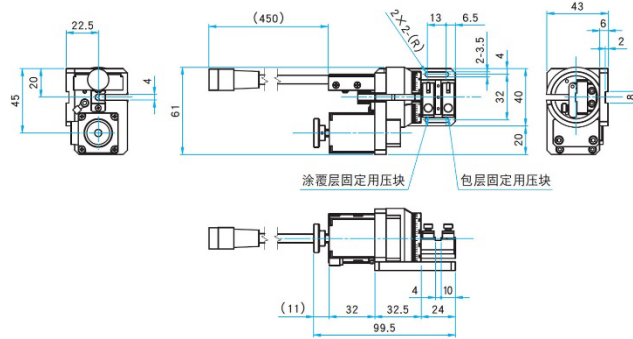
注1 发出“+”方向转动指令后，从支架正面（电机对侧）观察时，电机转动方向为CW方向。没有原点传感器及接近传感器，用极限传感器代替原点检测传感器。

注2 适用电缆接头：RP17-13PA-12PC/RP17-PC-122（广瀨电机株式会社）

外形图

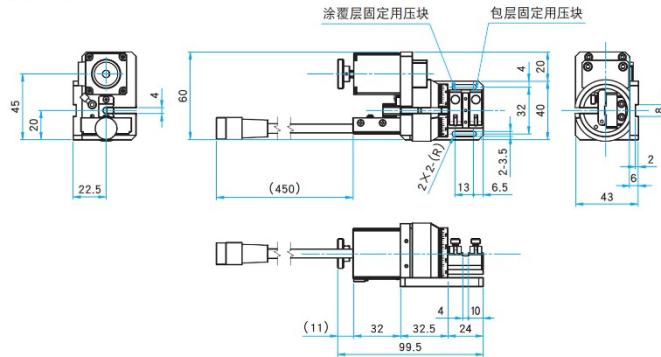
FHRA-125/***L

内六角螺栓 M3×10...2个



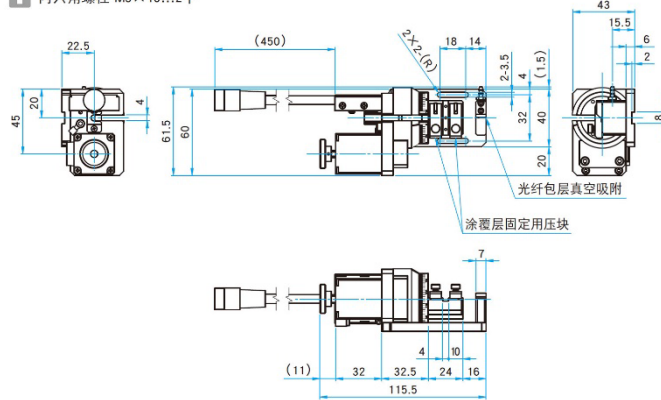
FHRA-125/***R

内六角螺栓 M3×10...2个



FHRAW-125/***L

内六角螺栓 M3×10...2个



FHRAW-125/***R

内六角螺栓 M3×10...2个

