| 负载         | 3kg                      | 4kg                      |
|------------|--------------------------|--------------------------|
| 工作半径       | 705mm                    | 919mm                    |
| 重量(含内置控制柜) | 约15kg                    | 约17.5kg                  |
| 自由度        | 6                        | 6                        |
| MTBF       | > 80000h                 | > 80000h                 |
| 供电电源       | 90-264VAC, 47-63Hz/48VDC | 90-264VAC, 47-63Hz/48VDC |
| 编程         | 拖动示教,图形化界面               | 拖动示教,图形化界面               |
|            |                          |                          |

### 性能

| 典型功耗      | 160w        |  | 225w       |             |
|-----------|-------------|--|------------|-------------|
| 安全        |             | 碰撞检测、虚拟墙、协作模式等21余项可调安全功能   |            |             |
| 认证        | EN ISO 1384 | EN ISO 13849-1, EN ISO 10218-1/PL d, Cat. 3; ISO 15066, 欧盟CE认证, KCs认证, EAC认证 |            |             |
| 力感应,工具法兰  | 力, x-y-z    | 力矩, x-y-z  | 力, x-y-z   | 力矩, x-y-z   |
| 力测量分辨率    | 0.1N        | 0.02Nm   | 0.1N       | 0.02Nm      |
| 力控相对精度    | 0.5N        | 0.1Nm  | 0.5N       | 0.1Nm       |
| 笛卡尔刚度可调范围 | 0~3000N/m,  | 0~300Nm/rad  | 0~3000N/m, | 0~300Nm/rad |

### 运动

| 可重复性    | ±0.03 mm    |        | ±0.03 mm    |        |
|---------|-------------|--------|-------------|--------|
| 运动关节    | 工作范围        | 最大速度   | 工作范围        | 最大速度   |
| Axis 1  | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s |
| Axis 2  | -135°~+130° | 180°/s | -135°~+135° | 180°/s |
| Axis 3  | -175°~+135° | 180°/s | -170°~+140° | 180°/s |
| Axis 4  | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s |
| Axis 5  | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s |
| Axis 6  | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s |
| 工具端最大速度 | ≤1.5m/s     |        | ≤2.0m/s     |        |
|         |             |        |             |        |

"产品涉及升级,实际参数以机型对应的硬件安装手册为准"

### 物理特性

| IP防护等级   | IP54                       |  |
|----------|----------------------------|--|
| ISO洁净室等级 | 5                          |  |
| 噪声       | ≤70dB(A)                   |  |
| 机器人安装    | 任意角度安装                     |  |
| 工具1/0端口  | 2路数字输入, 2路数字输出, 2路模拟输入     |  |
| 工具通讯接口   | 1路百兆以太网连接底座RJ45网口          |  |
| 工具1/0电源  | (1) 12V/24V 1A (2) 5V 1.5A |  |
| 底座I/O端口  | 4路数字输入,4路数字输出              |  |
| 底座通讯接口   | 2路 Ethernet                |  |
| 底座输出电源   | 24V 1.5A                   |  |
| 工作温度范围   | 0°C~50°C                   |  |
| 湿度       | ≤93%相对湿度(无冷凝)              |  |
|          |                            |  |

### SR4

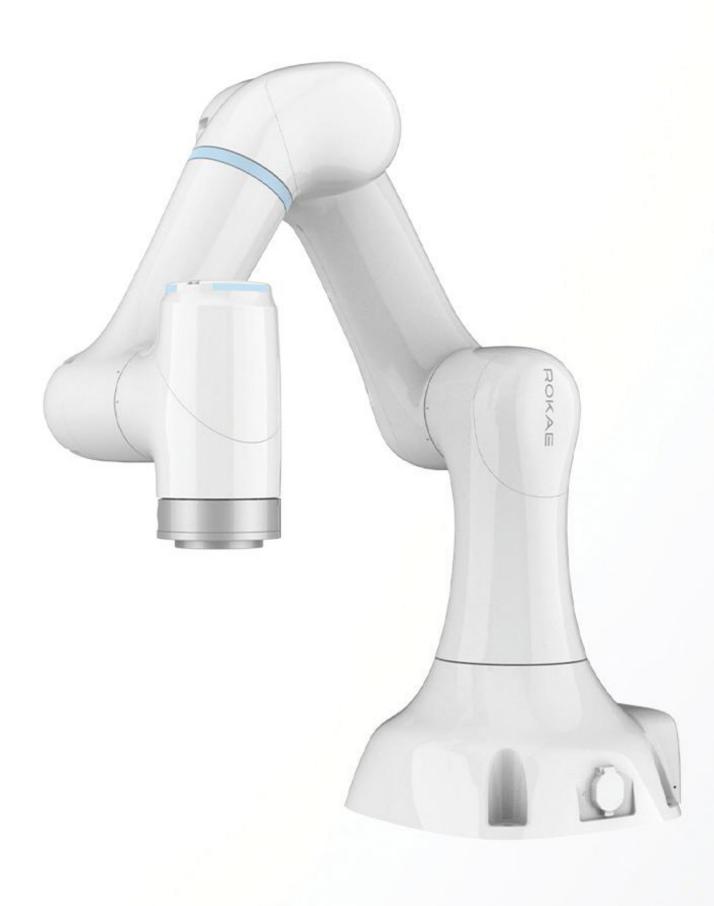
| 22 | 5w |
|----|----|
|    | 2  |

### 控制系统

| 控制柜    | 本体集成控制器   |
|--------|---|
| 人机交互设备 | 笔记本/PAD/示教器/拖动交互按钮  |
| 安全设备   | 手持使能1路/手持急停1路   |
| 拖动示教功能 | 拖动方式: 笛卡尔空间 / 轴空间; 示教方式: 点位   |
| 高动态力控  | 笛卡尔空间 / 轴空间阻抗控制;力控搜索运动规划  |
| 通讯协议   | TCP/IP 1000Mbit, Modbus TCP, Profinet, Ether<br>CC-Link, CC-Link IE Field Basic |
| 外部控制接口 | 支持高动态外部控制; 底层力 / 位置控制接口; 机  |

### 示教器

| 示教器型号 | F Pad                       |  |  |
|-------|-----------------------------|--|--|
| 尺寸    | 290mm x 170mm x 80mm        |  |  |
| 重量    | 约840g (不含线缆)                |  |  |
| 电缆长度  | 5m/7m/15m/22m               |  |  |
| 屏幕    | LCD, 10.1英寸, 分辨率1920 x 1200 |  |  |
| 防护等级  | IP54                        |  |  |



SR3



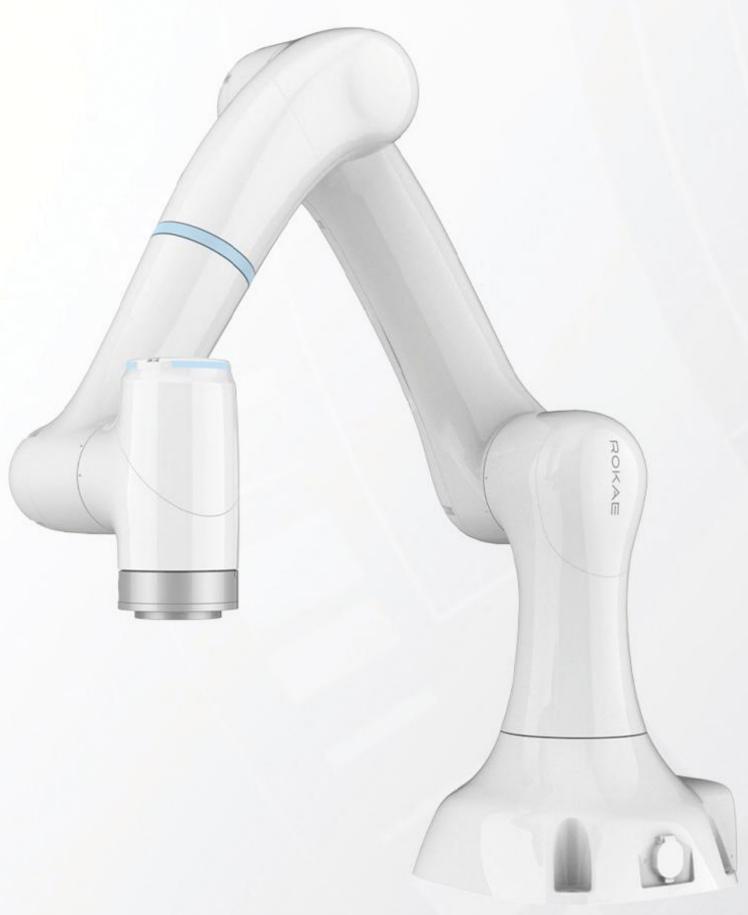


▼式: 点位 / 连续轨迹 运动规划 et, Ethernet/IP, DeviceNet,

接口; 机器人模型库及 API



示教器



SR4

19/20 新一代柔性协作机器人

| 负载3kg4kg5kgT作半径705mm919mm919mm重量约13.8kg约16.5kg约16.5kg自由度666MTBF>8000h>8000h>8000h供电电源48VDC48VDC48VDC编程施动示教, 图形化界面拖动示教, 图形化界面 |      |            |            |            |
|--|------|------------|------------|------------|
| 重量约13.8kg约16.5kg自由度66MTBF>8000h>8000h供电电源48VDC48VDC  | 负载   | 3kg        | 4kg        | 5kg        |
| 自由度 6 6   MTBF > 80000h > 80000h > 80000h   供电源 48VDC 48VDC 48VDC  | 工作半径 | 705mm      | 919mm      | 919mm      |
| MTBF > 80000h > 80000h > 80000h   供电痕 48VDC 48VDC 48VDC  | 重量   | 约13.8kg    | 约16.5kg    | 约16.5kg    |
| <b>供电电源</b> 48VDC 48VDC 48VDC  | 自由度  | 6          | 6          | 6          |
|  | MTBF | > 80000h   | > 80000h   | > 80000h   |
| <b>编程</b> 拖动示教,图形化界面      拖动示教,图形化界面       拖动示教,图形化界面  | 供电电源 | 48VDC      | 48VDC      | 48VDC      |
|  | 编程   | 拖动示教,图形化界面 | 拖动示教,图形化界面 | 拖动示教,图形化界面 |

### 性能

| 典型功耗      | 160w        |                    | 225w              |                 | 225w         |             |
|-----------|-------------|--------------------|-------------------|-----------------|--------------|-------------|
| 安全        |             | 碰撞检测、虚拟            | 以墙、协作模式等2         | 1余项可调安全功能       |              |             |
| 认证        | EN ISO 1384 | 9-1, EN ISO 10218- | 1/PL d, Cat. 3; I | SO 15066, 欧盟CEi | 认证, KCs认证, E | AC认证        |
| 力感应,工具法兰  | 力, x-y-z    | 力矩, x-y-z          | 力, x-y-z          | 力矩, x-y-z       | 力, x-y-z     | 力矩, x-y-z   |
| 力测量分辨率    | 0.1N        | 0.02Nm             | 0.1N              | 0.02Nm          | 0.1N         | 0.02Nm      |
| 力控相对精度    | 0.5N        | 0.1Nm              | 0.5N              | 0.1Nm           | 0.5N         | 0.1Nm       |
| 笛卡尔刚度可调范围 | 0~3000N/m,  | 0~300Nm/rad        | 0~3000N/m         | , 0~300Nm/rad   | 0~3000N/m,   | 0~300Nm/rac |
|           |             |                    |                   |                 |              |             |

### 运动

| 可重复性    | ±0.03 mm    |        | ±0.03 mm    |        | ±0.03 mm    |        |
|---------|-------------|--------|-------------|--------|-------------|--------|
| 运动关节    | 工作范围        | 最大速度   | 工作范围        | 最大速度   | 工作范围        | 最大速度   |
| Axis 1  | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s |
| Axis 2  | -155°~+140° | 180°/s | -160°~+150° | 180°/s | -160°~+150° | 180°/s |
| Axis 3  | -175°~+135° | 180°/s | -170°~+140° | 180°/s | -170°~+140° | 180°/s |
| Axis 4  | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s |
| Axis 5  | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s |
| Axis 6  | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s | ±360°       | 180°/s |
| 工具端最大速度 | ≤1.5m/s     |        | ≤2.0m/s     |        | ≤2.0m/s     |        |
|         |             |        |             |        |             |        |

"产品涉及升级,实际参数以机型对应的硬件安装手册为准"

### 物理特性

| IP防护等级   | IP54                       |
|----------|----------------------------|
| ISO洁净室等级 | 5                          |
| 噪声       | $\leq 70 dB(A)$            |
| 机器人安装    | 任意角度安装                     |
| 工具I/O端口  | 2路数字输入, 2路数字输出, 2路模拟输入     |
| 工具通讯接口   | 1路百兆以太网连接底座RJ45网口          |
| 工具I/O电源  | (1) 12V/24V 1A (2) 5V 1.5A |
| 工作温度范围   | 0°C~50°C                   |
| 湿度       | ≤93%相对湿度(无冷凝)              |
|          |                            |

SR5-C

### 控制柜

| 名称     | LightCab           |
|--------|--------------------|
| 防护等级   | IP20               |
| 工作温度范围 | 0°C~50°C           |
| 湿度     | ≤93%相对湿度(无冷凝)      |
| 外形尺寸   | 228.5mm×180mm×88mm |
| 重量     | 约2.4kg             |
| 用户IO   | 4路数字输入,4路数字输出      |
| 通信接口   | 2路 Ethernet        |
| 对外供电电源 | 24V 1.5A           |
|        |                    |

### 示教器

| 示教器型号 | F Pad                       |
|-------|-----------------------------|
| 尺寸    | 290mm x 170mm x 80mm        |
| 重量    | 约840g(不含线缆)                 |
| 电缆长度  | 5m/7m/15m/22m               |
| 屏幕    | LCD, 10.1英寸, 分辨率1920 x 1200 |
| 防护等级  | IP54                        |



SR3-C



# SR-C型号 参数表



LightCab



示教器

SR5-C

SR4-C

新一代柔性协作机器人

| 负载         | 7kg        | 12kg                        | 18kg       | 2 |
|------------|------------|-----------------------------|------------|---|
| 工作半径       | 988mm      | 1434mm                      | 1062mm     | 1 |
| 重量(含内置控制柜) | 约27kg      | 约43kg                       | 约40kg      | 丝 |
| 自由度        | 6          | 6                           | 6          | 6 |
| MTBF       | > 80000h   | >80000h                     | > 80000h   | > |
| 供电电源       |            | 单相90-264VAC,频率47-63Hz/48VDC |            | 自 |
| 编程         | 拖动示教,图形化界面 | 拖动示教,图形化界面                  | 拖动示教,图形化界面 | 托 |
|            |            |                             |            |   |

### 性能

| 「土月ピ                                    |  |               |           |               |                        |           |  |  |
|---|--|---------------|-----------|---------------|------------------------|-----------|--|--|
| 典型功耗                                    | 300w   |               | 500w      |               | 600w                   |           |  |  |
| 安全                                      | 碰撞检测、虚拟墙、协作模式等21余项可调安全功能   |               |           |               |                        |           |  |  |
| 认证                                      | EN ISO 13849-1, EN ISO 10218-1/PL d,Cat. 3; ISO 15066,欧盟CE认证,KCs认证,EAC认证 |               |           |               |                        |           |  |  |
| 力感应,工具法兰                                | 力, x-y-z   | 力矩, x-y-z     | 力, x-y-z  | 力矩, x-y-z     | 力, x-y-z               | 力矩, x-y-z |  |  |
| 力测量分辨率                                  | 0.1N   | 0.02Nm        | 0.1N      | 0.02Nm        | 0.1N                   | 0.02Nm    |  |  |
| 力控相对精度                                  | 0.5N   | 0.1Nm         | 0.5N      | 0.1Nm         | 0.5N                   | 0.1Nm     |  |  |
| <b>笛卡尔刚度可调范围</b> 0~3000N/m, 0~300Nm/rad |  | , 0~300Nm/rad | 0~3000N/m | , 0~300Nm/rad | 0~3000N/m, 0~300Nm/rad |           |  |  |

### 运动

| 可重复性    | ±0.02 mm |        | ±0.03 mm |        | ±0.03 mm |        |
|---------|----------|--------|----------|--------|----------|--------|
| 运动关节    | 工作范围     | 最大速度   | 工作范围     | 最大速度   | 工作范围     | 最大速度   |
| Axis 1  | ±360°    | 180°/s | ±360°    | 120°/s | ±360°    | 120°/s |
| Axis 2  | ±360°    | 180°/s | ±170°    | 120°/s | ±170°    | 120°/s |
| Axis 3  | ±360°    | 234°/s | ±360°    | 180°/s | ±165°    | 180°/s |
| Axis 4  | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 234°/s | ±360°    | 180°/s |
| Axis 5  | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 180°/s |
| Axis 6  | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 180°/s |
| 工具端最大速度 | ≤3.2m/s  |        | ≤3.0m/s  |        | ≤3.0m/s  |        |

"产品涉及升级,实际参数以机型对应的硬件安装手册为准"

### 物理特性

| IP防护等级   | IP54                           |  |
|----------|--------------------------------|--|
| ISO洁净室等级 | 5                              |  |
| 噪声       | ≤70dB(A)                       |  |
| 机器人安装    | 任意角度安装                         |  |
| 工具I/O端口  | 2路数字输入,2路数字输出,2路模拟输入           |  |
| 工具通讯接口   | RS485 (与2路模拟输入引脚复用,二者不可同时使用)   |  |
| 工具I/O电源  | 12V/24V 1A                     |  |
| 底座I/O端口  | 4路数字输入, 4路数字输出, 2路安全输入, 1路安全输出 |  |
| 底座通讯接口   | 1路 Ethernet                    |  |
| 底座输出电源   | 24V 1.5A                       |  |
| 工作温度范围   | 0°C~50°C                       |  |
| 湿度       | ≤93%相对湿度(无冷凝)                  |  |
|          |                                |  |

### **CR12**

### **CR18**

## **CR20**

| 20kg                          |
|-------------------------------|
| 1798mm                        |
| 约75kg                         |
| 6                             |
| > 80000h                      |
| 单相180V~264VAC,频率47-63Hz/48VDC |
| 拖动示教,图形化界面                    |

### 1000w

| 力, x-y-z  | 力矩, x-y-z     |
|-----------|---------------|
| 0.1N      | 0.02Nm        |
| 0.5N      | 0.1Nm         |
| 0~3000N/m | , 0~300Nm/rad |

| ±0.05 mm |        |
|----------|--------|
| 工作范围     | 最大速度   |
| ±360°    | 120°/s |
| ±360°    | 120°/s |
| ±170°    | 120°/s |
| ±360°    | 180°/s |
| ±360°    | 234°/s |
| ±360°    | 234°/s |
| ≤3.5m/s  |        |

### 控制系统

| 控制柜    | 本体集              |
|--------|------------------|
| 人机交互设备 | 笔记本              |
| 安全设备   | 手持使              |
| 拖动示教功能 | 拖动方              |
| 高动态力控  | 笛卡尔              |
| 通讯协议   | TCP/IF<br>CC-Lir |
| 外部控制接口 | 支持高              |

### 示教器

| 示教器型号 | F Pad |
|-------|-------|
| 尺寸    | 290mr |
| 重量    | 约840  |
| 电缆长度  | 5m/7n |
| 屏幕    | LCD,  |
| 防护等级  | IP 54 |





## CR型号 参数表 ••

**康成控制器** 

:/ PAD / 示教器 / 拖动交互面板

吏能1路/手持急停1路

5式: 笛卡尔空间 / 轴空间; 示教方式: 点位 / 连续轨迹

マ空间 / 轴空间阻抗控制; 力控搜索运动规划

/IP 1000Mbit, Modbus TCP, Profinet, Ethernet/IP, DeviceNet, nk, CC-Link IE Field Basic

高动态外部控制; 底层力 / 位置控制接口; 机器人模型库及 API

nm x 170mm x 80mm Og (不含线缆) m/15m/22m 10.1英寸, 分辨率1920 x 1200



示教器

**CR12** 

**CR18** 

### CR7-C

### **CR12-C**

### 规格

| 负载    | 7kg        | 12kg       | 18kg       | 20kg       | 25kg       | 17kg       |
|-------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|
| 工作半径  | 988mm      | 1434mm     | 1062mm     | 1798mm     | 1798mm     | 2047mm     |
| 重量    | 约25kg      | 约41kg      | 约38kg      | 约71kg      | 约69kg      | 约71kg      |
| 自由度   | 6          | 6          | 6          | 6          | 5          | 5          |
| MTBF* | > 80000h   |
| 供电电源  | 48VDC      | 48VDC      | 48VDC      | 48VDC      | 48VDC      | 48VDC      |
| 编程    | 拖动示教,图形化界面 | 拖动示教,图形化界面 | 拖动示教,图形化界面 | 拖动示教,图形化界面 | 拖动示教,图形化界面 | 拖动示教,图形化界面 |
|       |            |            |            |            |            |            |

### 性能

| 典型功耗      | 300w      |               | 500w            |                   | 600w          |               | 1000w     |                | 900w      |               | 600w      |              |
|-----------|-----------|---------------|-----------------|-------------------|---------------|---------------|-----------|----------------|-----------|---------------|-----------|--------------|
| 安全        |           |               | 碰撞              | 检测、虚拟墙、协作         | 模式等21余项可      | 调安全功能         |           |                |           |               |           |              |
| 认证*       |           | EN ISO 13     | 849-1, EN ISO 1 | 0218-1/PL d, Cat. | 3; ISO 15066, | 欧盟CE认证, KCsi  | 人证, EAC认证 |                |           |               |           |              |
| 力感应,工具法兰  | 力, x-y-z  | 力矩, x-y-z     | 力, x-y-z        | 力矩, x-y-z         | 力, x-y-z      | 力矩, x-y-z     | 力, x-y-z  | 力矩, x-y-z      | 力, x-y-z  |               | 力, x-y-z  |              |
| 力测量分辨率    | 0.1N      | 0.02Nm        | 0.1N            | 0.02Nm            | 0.1N          | 0.02Nm        | 0.1N      | 0.02Nm         | 0.1N      | 0.02Nm        | 0.1N      | 0.02Nm       |
| 力控相对精度    | 0.5N      | 0.1Nm         | 0.5N            | 0.1Nm             | 0.5N          | 0.1Nm         | 0.5N      | 0.1Nm          | 0.5N      | 0.1Nm         | 0.5N      | 0.1Nm        |
| 笛卡尔刚度可调范围 | 0~3000N/m | , 0~300Nm/rad | 0~3000N/m       | , 0~300Nm/rad     | 0~3000N/m     | , 0~300Nm/rad | 0~3000N/m | n, 0~300Nm/rad | 0~3000N/m | , 0~300Nm/rad | 0~3000N/m | , 0~300Nm/ra |
|           |           |               |                 |                   |               |               |           |                |           |               |           |              |

### 运动

| 可重复性    | ±0.02 mm | )      | ±0.03 mm |        | ±0.03 mm |        | ±0.05 mm | ו      | ±0.05 m | n      | ±0.05 mm |        |
|---------|----------|--------|----------|--------|----------|--------|----------|--------|---------|--------|----------|--------|
| 运动关节    | 工作范围     | 最大速度   | 工作范围     | 最大速度   | 工作范围     | 最大速度   | 工作范围     | 最大速度   | 工作范围    | 最大速度   | 工作范围     | 最大速度   |
| Axis 1  | ±360°    | 180°/s | ±360°    | 120°/s | ±360°    | 120°/s | ±360°    | 120°/s | ±360°   | 120°/s | ±360°    | 120°/s |
| Axis 2  | ±360°    | 180°/s | ±360°    | 120°/s | ±360°    | 120°/s | ±360°    | 120°/s | ±360°   | 120°/s | ±360°    | 120°/s |
| Axis 3  | ±360°    | 234°/s | ±360°    | 180°/s | ±165°    | 180°/s | ±170°    | 120°/s | ±170°   | 120°/s | ±165°    | 120°/s |
| Axis 4  | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 234°/s | ±360°    | 180°/s | ±360°    | 180°/s | ±360°   | 234°/s | ±360°    | 234°/s |
| Axis 5  | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 180°/s | ±360°    | 234°/s | ±360°   | 234°/s | ±360°    | 234°/s |
| Axis 6  | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 240°/s | ±360°    | 180°/s | ±360°    | 234°/s |         |        | s        |        |
| 工具端最大速度 | ≤3.2m/s  |        | ≤3.0m/s  |        | ≤3.0m/s  |        | ≤3.5m/s  |        | ≤3.5m/s |        | ≤4.0m/s  |        |
|         |          |        |          |        |          |        |          |        |         |        |          |        |

"产品涉及升级,实际参数以机型对应的硬件安装手册为准"

### 物理特性

| 初珪特性     |  |                 |           |  |
|----------|--|-----------------|-----------|--|
| IP防护等级   |  | IP67            |           |  |
| ISO洁净室等级 | *  | 5               |           |  |
| 噪声       |  | ≤70dB(A)        |           |  |
| 机器人安装    |  | 任意角度安装          |           |  |
| 工具I/O端口  | 2路数  | 数字输入,2路数字输出,2路模 | 拟输入       |  |
| 工具通讯接口   | RS485(与2   | 2路模拟输入引脚复用,二者不可 | 可同时使用)    |  |
| 工具I/O电源  |  | 12V/24V 1A (额定) |           |  |
| 工作温度范围   |  | 0°C~50°C        |           |  |
| 湿度       |  | ≤93%相对湿度(无冷凝)   |           |  |
| 控制柜      |  |                 |           |  |
| 名称       | xMate Control Cab (简称MCC控制柜)                       |                 |           |  |
| 防护等级     | IP 54  |                 |           |  |
| 工作温度范围   | 0°C~50°C   |                 |           |  |
| 湿度       | ≤93%相对湿度(无冷凝)                                      |                 |           |  |
| 外形尺寸     | 450mm×250mm×350mm                                  |                 |           |  |
| 通用数字IO   | 16路输入/16路输出(标配)                                    |                 |           |  |
| 安全IO     | 5路安全输入,4路安全输出,均为双冗余通道                              |                 |           |  |
| 通信接口     | RS232*1; 千兆以太网RJ45*1; USB3.0*2; HDMI*1; EtherCAT*1 |                 |           |  |
| 司法司扩展    | 这回教台IO楼村,楼村IO楼村,梯星子炉70回台日安住楼村体                     | xMate Co        | ntrol Cab |  |

| 初理特性                   |  |                      |  |
|------------------------|--|----------------------|--|
| IP防护等级                 |  | IP67                 |  |
| ISO洁净室等级               | *  | 5                    |  |
| 噪声                     |  | ≤70dB(A)             |  |
| 机器人安装                  |  | 任意角度安装               |  |
| 工具I/O端口                | 2路数  | 数字输入,2路数字输出,2路模拟输入   |  |
| 工具通讯接口                 | RS485 (与2  | 2路模拟输入引脚复用,二者不可同时使用) |  |
| 工具I/O电源                |  | 12V/24V 1A (额定)      |  |
| 工作温度范围                 |  | 0°C~50°C             |  |
| 湿度                     |  | ≤93%相对湿度(无冷凝)        |  |
| <mark>控制柜</mark><br>名称 | xMate Control Cab (简称MCC控制柜)                       |                      |  |
| 防护等级                   | IP54   |                      |  |
| 工作温度范围                 | 0°C~50°C   |                      |  |
| 湿度                     | ≤93%相对湿度(无冷凝)                                      |                      |  |
| 外形尺寸                   | 450mm×250mm×350mm                                  |                      |  |
| 通用数字IO                 | 16路输入/16路输出(标配)                                    |                      |  |
| 安全IO                   | 5路安全输入,4路安全输出,均为双冗余通道                              |                      |  |
| 通信接口                   | RS232*1; 千兆以太网RJ45*1; USB3.0*2; HDMI*1; EtherCAT*1 |                      |  |
| 可选配扩展                  | 通用数字IO模块;模拟IO模块;增量式编码器信号采集模块等                      | xMate Control Cab    |  |
| *注:具体机型的证              | 认证情况请咨询销售;更多详细内容,可参见对应的产品手册;                       |                      |  |

**CR18-C** 

**CR20-C** 

### CR25/5-C

### CR17/5-C

### 示教器

| 示教器型号 | F Pad                       |
|-------|-----------------------------|
| 尺寸    | 290mm x 170mm x 80mm        |
| 重量    | 约840g(不含线缆)                 |
| 电缆长度  | 5m/7m/15m/22m               |
| 屏幕    | LCD, 10.1英寸, 分辨率1920 x 1200 |
| 防护等级  | IP54                        |







示教器

| 负载         | 3kg                      | 7kg                      | 3kg                      |
|------------|--------------------------|--------------------------|--------------------------|
| 工作半径       | 1010mm                   | 1125mm                   | 1010mm                   |
| 重量(含内置控制柜) | 约21kg                    | 约27kg                    | 约22kg                    |
| 自由度        | 6                        | 6                        | 7                        |
| MTBF       | > 80000h                 | > 80000h                 | > 80000h                 |
| 供电电源       | 90-264VAC, 47-63Hz/48VDC | 90-264VAC, 47-63Hz/48VDC | 90-264VAC, 47-63Hz/48VDC |
| 编程         | 拖动示教,图形化界面               | 拖动示教,图形化界面               | 拖动示教,图形化界面               |

### 性能

| 典型功耗      | 200w      |                       | 300w               |                      | 300w          |             |
|-----------|-----------|-----------------------|--------------------|----------------------|---------------|-------------|
| 安全        |           | 石                     | 並撞检测、虚拟墙、          | 办作模式等21余项可调安         | 安力能           |             |
| 认证        |           | en ISO 13849-1, en IS | 50 10218-1/PL d, C | at. 3; ISO 15066, 欧盟 | 昱CE认证, KCs认证, | EAC认证       |
| 力感应,工具法兰  | 力, x-y-z  | 力矩, x-y-z             | 力, x-y-z           | 力矩, x-y-z            | 力, x-y-z      | 力矩, x-y-z   |
| 力测量分辨率    | 0.1N      | 0.02Nm                | 0.1N               | 0.02Nm               | 0.1N          | 0.02Nm      |
| 力控相对精度    | 0.5N      | 0.1Nm                 | 0.5N               | 0.1Nm                | 0.5N          | 0.1Nm       |
| 笛卡尔刚度可调范围 | 0~3000N/I | m, 0~300Nm/rad        | 0~3000N/m          | , 0~300Nm/rad        | 0~3000N/m,    | 0~300Nm/rad |
|           |           |                       |                    |                      |               |             |

### 运动

| 可重复性    | ±0.03 mm | ו      | ±0.03 mm |        | ±0.03 mn | N      | ±        |
|---------|----------|--------|----------|--------|----------|--------|----------|
| 运动关节    | 工作范围     | 最大速度   | 工作范围     | 最大速度   | 工作范围     | 最大速度   | L        |
| Axis 1  | ±170°    | 180°/s | ±170°    | 90°/s  | ±170°    | 180°/s | <u>+</u> |
| Axis 2  | ±120°    | 150°/s | ±120°    | 90°/s  | ±120°    | 150°/s | ±        |
| Axis 3  | ±120°    | 180°/s | ±120°    | 180°/s | ±170°    | 180°/s | ±        |
| Axis 4  | ±170°    | 225°/s | ±170°    | 180°/s | ±120°    | 180°/s | <u>+</u> |
| Axis 5  | ±120°    | 225°/s | ±120°    | 180°/s | ±170°    | 225°/s | <u>+</u> |
| Axis 6  | ±360°    | 225°/s | ±360°    | 180°/s | ±120°    | 225°/s | ±        |
| Axis 7  |          |        |          |        | ±360°    | 225°/s | ±        |
| 工具端最大速度 | ≤3.0m/s  |        | ≤2.8m/s  |        | ≤3.0m/s  |        | <        |

### 物理特性

| IP防护等级   | IP54                   |  |
|----------|------------------------|--|
| ISO洁净室等级 | 5                      |  |
| 噪声       | ≤70dB(A)               |  |
| 机器人安装    | 任意角度安装                 |  |
| 工具I/O端口  | 2路数字输入,2路数字输出          |  |
| 工具通讯接口   | RS485                  |  |
| 工具I/O电源  | 24V 1A                 |  |
| 底座I/O端口  | 4路数字输入, 4路数字输出, 4路安全输入 |  |
| 底座通讯接口   | 2路 Ethernet            |  |
| 底座输出电源   | 24V 1.5A               |  |
| 工作温度范围   | 0°C~45°C               |  |
| 湿度       | ≤90%相对湿度(无冷凝)          |  |
|          |                        |  |

ER7

### ER3 Pro

### ER7 Pro

| 7kg        |               |
|------------|---------------|
| 1125mm     |               |
| 约29kg      |               |
| 7          |               |
| > 80000h   |               |
| 90-264VAC, | 47-63Hz/48VDC |
| 拖动示教,图     | 形化界面          |

### 350w

| カ, x-y-z   | 力矩, x-y-z   |
|------------|-------------|
| 0.1N       | 0.02Nm      |
| 0.5N       | 0.1Nm       |
| 0~3000N/m, | 0~300Nm/rad |

| ±0.03 mm |        |
|----------|--------|
| 工作范围     | 最大速度   |
| ±170°    | 90°/s  |
| ±120°    | 90°/s  |
| ±170°    | 120°/s |
| ±120°    | 120°/s |
| ±170°    | 120°/s |
| ±120°    | 120°/s |
| ±360°    | 120°/s |
| ≤2.5m/s  |        |

### 控制系统

| 控制柜    | 本体集成控制器  |
|--------|--|
| 人机交互设备 | 笔记本 / PAD / 拖动交互面板   |
| 安全设备   | 手持使能1路/手持急停1路  |
| 拖动示教功能 | 拖动方式: 笛卡尔空间 / 轴空间; 示教方式: 点位 / 连续轨迹   |
| 高动态力控  | 笛卡尔空间 / 轴空间阻抗控制;力控搜索运动规划   |
| 通讯协议   | TCP/IP 1000Mbit, Modbus TCP, Profinet, Ethernet/IP, DeviceNet, CC-Link, CC-Link IE Field Basic |
| 外部控制接口 | 支持高动态外部控制; 底层力 / 位置控制接口; 机器人模型库及 API   |
| ER3    | R7 ER3 Pro ER7 Pro   |



HOURS www.hours-shop.com

# ER型号参数表