

▶ 手动平台 ▶ 倾斜平台 | 产品清单

自动化产品

手动平台

台用附件

螺丝式平台 齿条齿轮

高级平台
交叉滚柱
如窄平台、

Z 升降平台 、 旋转平台

平台 傾斜旋转 X7

X Y Z 平台

页	产品参考照片	种类	产品编号	产品编号	产品编号	平台面	备注
070		测角平台	TS-311	TS-312	-	30mm×30mm	手轮分离式
370		二轴测角平台	TD-313	-	-	30mm×30mm	手轮分离式
372		测角平台	TS-411	TS-412	TS-413	40mm×40mm	蜗杆齿轮式
372	22 22	二轴测角平台	TD-411	TD-412	-	40mm×40mm	蜗杆齿轮式
374		测角平台	TS-611	TS-612	TS-613	60mm×60mm	蜗杆齿轮式
3/4		二轴测角平台	TD-614	-	-	60mm×60mm	蜗杆齿轮式
376		测角平台	TS-0411	TS-0412	TS-0413	40mm×40mm	复合联轴器式
370		二轴测角平台	TD-C411	TD-C412	-	40mm×40mm	复合联轴器式
378		测角平台	TS-0611	TS-0612	TS-C613	60mm×60mm	复合联轴器式
3/6		二轴测角平台	TD-C611	TD-C612	-	60mm×60mm	复合联轴器式
000		测角平台	TS-911	TS-912	-	90mm×90mm	蜗杆齿轮式
380		二轴测角平台	TD-913	-	-	90mm×90mm	蜗杆齿轮式
382		测角平台	TS-211	-	-	60mm×120mm	蜗杆齿轮式
204		四十河各亚石	TS-R411	TS-R412	-	40mm×40mm	精密螺丝、复合联轴器式
384		卧式测角平台	TS-R611	TS-R612	-	60mm×60mm	精密螺丝、复合联轴器式
386	0	卧式测角平台	TS-R911	TS-R912	-	90mm×90mm	精密螺丝、复合联轴器式
			TD-302	-	-	30mm×30mm	千分尺进给
388		 	TD-304	-	-	30mm×30mm	螺丝进给
300		一神呼吸养士口	TD-602	-	-	60mm×60mm	千分尺进给
			TD-604	-	-	60mm×60mm	螺丝进给
		_	TD-902	-	-	90mm×90mm	千分尺进给
390		二轴倾斜平台	TD-904 TD-104	-	-	90mm×90mm 125mm×125mm	螺丝进给 螺丝进给



☑ 测角平台

旋转中心位于平台面的上空,以此为中心画圆弧旋转。

将旋转中心一致、旋转中心距离不同的2个产品互相组合起来,可以构成2轴的测角平台。

☑ 倾斜平台

位于上平台与底座之间的滚珠是倾斜的支点。

产品单体可以进行2个方向的微动。

复合联轴器式机构概要

本"复合联轴器机构"作为倾斜平台的驱动机构,采用进给丝杆代替了本公司以往的蜗杆齿轮。用"将直进运动转换成角度运动的部件"连接该进给丝杆与倾斜部分后,变成进给丝杆画出的直线轨道传递到倾斜部分画出的圆弧轨道的机构。

通过采用该机构,可以发挥精密螺丝的长处,使高分辨率·平滑的动作以及高耐久性成为可能。



以往的技术与问题点

■ 蜗杆齿轮方式

这是利用蜗轮与蜗杆齿轮的一般的驱动机构。在倾斜平台上,将上工作台的一部分制成蜗轮形状,用蜗杆齿轮驱动。这种机构要么具有一定量的背隙,要么不充分进行研磨调整,动作时蜗杆齿轮就会变重,或者由于蜗杆齿轮的偏心而产生转矩不均匀。另外,蜗轮与蜗杆齿轮的滑动面少,所以耐磨损性也有问题。

■ 执行器+弹簧方式

这是使用了执行器与弹簧的一般的微动倾斜平台所采用的驱动机构。用执行器推出上工作台,用弹簧使上工作台回到执行器侧,消除背隙。这种机构的问题是,如果弹簧力强,执行器承受的负荷变重,驱动时的负荷变大,工作台就变重,或者如果弹簧力弱,工作台就无法返回。

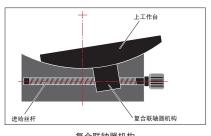
复合联轴器机构的特长

"复合联轴器机构"的驱动采用了进给丝杆与特殊的连接部件,与以往的技术相比,具有以下特长。

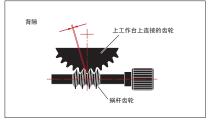
- 比蜗杆齿轮方式的分辨率高。
- 利用特殊连接部件的自由移动吸收旋转不均匀。
- 驱动扭矩小,因此可实现平滑的动作。
- 比蜗杆齿轮的滑动面多,因此能提高耐久性。
- 不使用弹簧,因此能实现可靠地进给。
- 变更进给丝杆的导程即可变更分辨率或移动速度。

表 复合联轴器机构与以往方式的比较

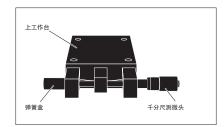
	项目			蜗杆齿轮方式	执行器+弹簧方式
					
分	辨	率	细	粗	细
转	矩 不 均	匀	/Jv	蜗杆齿轮的偏心产生相应的不均匀	虽然少,但根据弹簧的强度 相应变重
弘	动 扭	矩	ıJv	随着蜗杆齿轮的调整 产生偏差	根据弹簧的强度相应变重
耐	久	性	好	磨损快	好
扩	展	性	变更进给丝杆导程 即可容易变更	有齿数、模块等设计上的 制约,变更难	进给丝杆导程不可变更



复合联轴器机构 示意图



蜗杆齿轮方式 示意图



执行器+弹簧方式 示意图

※ 复合联轴器机构已注册专利。



测角平台 30×30 1轴、2轴











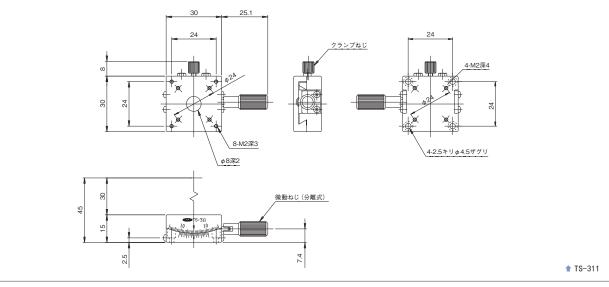


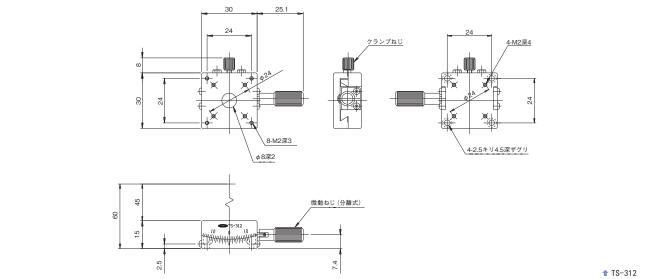
↑ TS-311 **↑** TS-312 **↑** TD-313

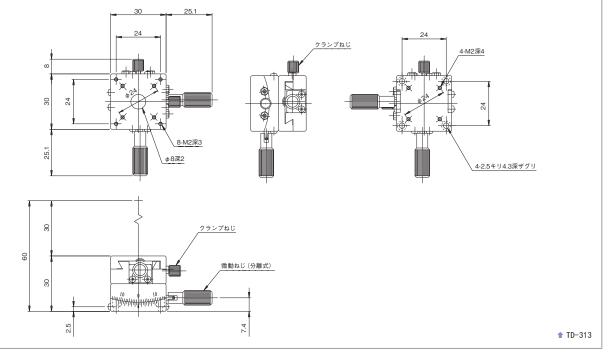
- 旋转中心高度与移动量不同的 1 轴倾斜平台。
- 可以组合旋转中心高度不同的 1 轴倾斜平台,以同一旋转中心组成 2 轴的倾斜平台。
- 移动导轨使用榫槽(D-T 方式)。
- 手轮是分离式。
- 可广泛用于相机、传感器等的精密定位用途。

产	品	编	号	TS-311	TS-312	TD-313		
产		品	名	测角平台	30×30	二轴测角平台 30×30		
移	动	方	向	倾斜 1	方向	倾斜 2 方向		
平		台	面		30 mm $\times 30$ mm			
进	给	方	式		蜗杆齿轮式			
移		动	量	±15°	±10°	上轴 ±15°、下轴 ±10°		
移 ž	动量	/ 旋 钮	1 圏	约 2°34′	约 1°48′	上轴 约 2°34′、下轴 约 1°48′		
分		度	值		副尺每格 5 ′			
移	动	导	轨		榫			
旋转	中心	(平台 上	面 起)	30mm	45mm	30mm		
旋	转 中	心料	青 度	ф	-			
承			重	19. 6N (2kgf)				
质			量	0. 1	0. 2kg			
主要	材 质	/表面	处 理	_	黄铜 / 硬质黑色铬			

产品的外观图







动平台

自动化产品

平台

固装平台

序 薄型 V B

螺丝式平台 齿条牛

台 交叉滚柱

2 开降平台、 旋转平台

平台 傾斜症

Y X Z Z 平 、 台

X Y Z 平 台

测角平台 40×40 1轴、2轴

下载 DCAD 3DCAD 3DCAD







↑ TS-411

↑ TS-412

↑ TS-413





↑ TD-411

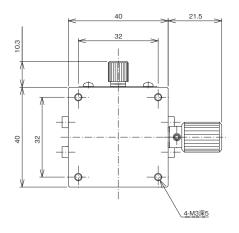
↑ TD-412

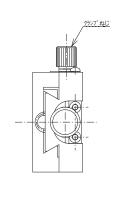
- 旋转中心高度与移动量不同的 1 轴倾斜平台。
- 可以组合旋转中心高度不同的 1 轴倾斜平台,以同一旋转中心组成 2 轴的倾斜平台。
- 移动导轨使用榫槽(D-T 方式)。
- 可广泛用于相机、传感器等的精密定位用途。

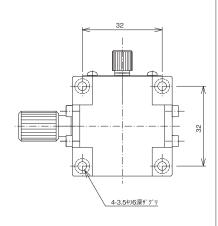
产	品	编		TS-411	TS-412	TS-413	TD-411	TD-412	
产		品	名		测角平台 40×40		二轴测角平台 40×40		
移	动	方	向		倾斜1方向		倾斜:	2 方向	
平		台	面			$40\text{mm} \times 40\text{mm}$			
进	给	方	式		蜗杆齿轮式				
移		动	量	±20°	±15°	±10°	上轴 ±20°、下轴 ±15°	上轴 ±15°、下轴 ±10°	
移	动量。	/ 旋 钮	1 圏	约 2°8′34″	约 1°20′	约1°1′32″	上轴 约 2°8′34″、 下轴 约 1°20′	上轴 约1°20′、 下轴 约1°1′32″	
分		度	值			副尺每格 5′			
移	动	导	轨			榫			
旋转	中心((平台 上	面 起)	20mm	40mm	57mm	20mm	40mm	
旋	转 中	心精	唐	φ 0. 1					
承			重	29.4N (3kgf)					
质			量	0. 24kg	0. 21kg	0. 19kg	0. 45kg	0. 4kg	
主要	更 材 质	/ 表 面	处 理			黄铜 / 硬质黑色铬			

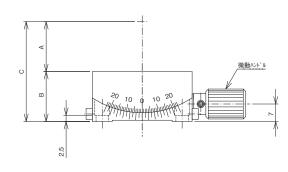
倾斜平台 ◀ 手动平台 ◀

产品的外观图

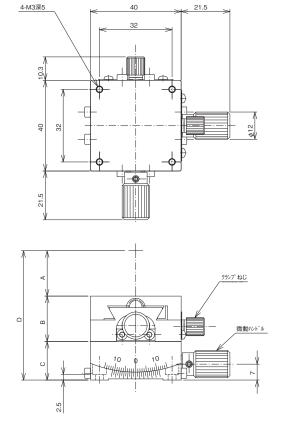


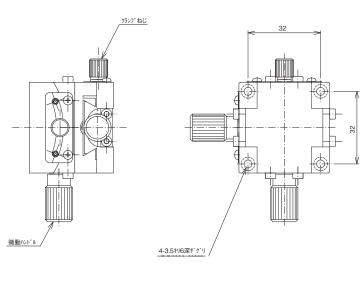






产	品	编	号	A (mm)	B (mm)	C (mm)
	TS-	411		20	20	40
	TS-	412		40	17	57
	TS-	413		57	15	72





产品编号	A (mm)	B (mm)	C (mm)	D (mm)
TD-411	20	20	17	57
TD-412	40	17	15	72

测角平台 60×60 1轴、2轴











↑ TS-612





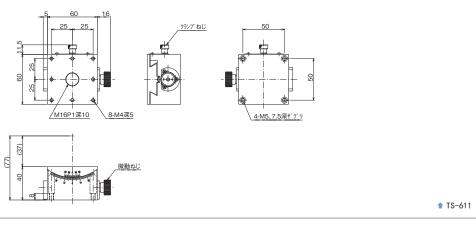
↑ TD-614

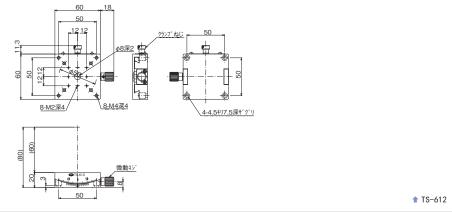
↑ TS-611

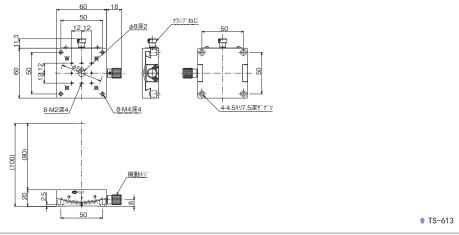
- 旋转中心高度及移动量不同的 1 轴倾斜平台。
- 可以组合旋转中心高度不同的 1 轴倾斜平台,以同一旋转中心组成 2 轴的倾斜平台。
- 移动导轨使用榫槽 (D-T 方式)。
- 可广泛用于相机、传感器等的精密定位用途。
- TS-611 是长动作的倾斜平台,可与 TS-211 组合,以同一旋转中心组成 2 轴的倾斜平台。

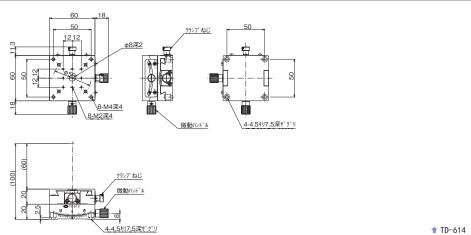
产		编		TS-611	TS-612	TS-613	TD-614			
产	Ė	品	名	测角平台 60×60	测角平台 60×60 测角细窄平台 60×60					
移	动	方	向		倾斜 1 方向		倾斜 2 方向			
平	í		面		60mm>	< 60mm				
进	给	方	式		蜗杆齿轮式					
移	Ž	动	量	±20°	±15°	±10°	上轴 ±15°、下轴 ±10°			
移	动 量 /	旋钮	1 圏	约1°33′	约1°19′25″	约 1° 1′ 22″	上轴 约1°19′25″、 下轴 约1°1′22″			
分	J.	度	值		副尺每	-格 5′				
移	动	导	轨		村	\$				
旋转	中心(平台 上	面 起)	37mm	60mm	80mm	60mm			
旋	转 中	心 精	青 度		-					
承			重	49N (5kgf)						
质			量	0. 5kg	0. 5kg 0. 2kg					
主要	更材 质.	/ 表 面	处 理		铝合金/黑色氧	化铝处理梨皮底				

自动平台









测角平台 40×40 1轴、2轴(复合联轴器方式)

下载 DCAD 3DCAD 3DCAD











↑ TS-C411

↑ TS-C412

↑ TS-C413





↑ TD-C411

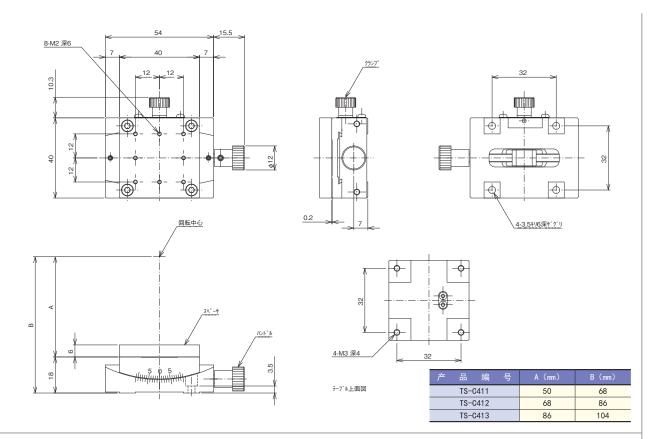
↑ TD-C412

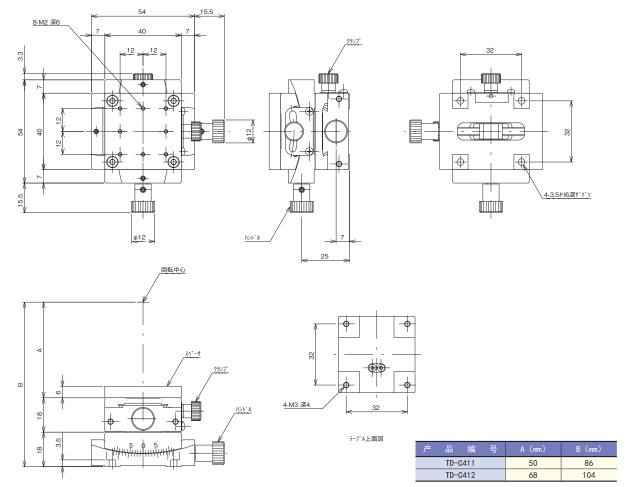
- 旋转中心高度与移动量不同的 1 轴倾斜平台。
- 可以组合旋转中心高度不同的 1 轴倾斜平台,以同一旋转中心组成 2 轴的倾斜平台。
- 利用本公司独创的复合联轴器机构,可进行非常细微而平滑的动作。
- 移动导轨使用榫槽(D-T 方式)。
- 可广泛用于相机、传感器等的精密定位用途。

产	品	编	号	TS-0411	TS-0412	TS-C413	TD-C411	TD-C412	
产		品	名		测角平台 40×40		二轴测角平台 40×40		
移	动	方	向		倾斜1方向		倾斜:	2 方向	
平		台	面			$40\text{mm} \times 40\text{mm}$			
进	给	方	式		精密丝杆、复合联轴器式				
移		动	量	±8°	±6°	±5°	上轴 ±8°、下轴 ±6°	上轴 ±6°、下轴 ±5°	
移	动量	/ 旋 钮	1 圏	约 28′ 11″	约 21′ 45″	约17′43″	约 28′11″、 下轴约 21′45″	上轴约 21′45″、 下轴约 17′43″	
分		度	值			副尺每格 6′			
移	动	导	轨			榫			
旋	转中心	(平台 上	面 起)	50mm	68mm	86mm	50mm	68mm	
旋	转 中	1 心 *	青 度		ф 0. 1mm		-	_	
承			重	29.4N (3kgf)					
质			量	0. 3kg 0. 6kg			5kg		
主	要材质	〔 / 表 面	处 理			黄铜 / 硬质黑色铬			

倾斜平台 4 手动平台 ◀

产品的外观图





自动平台

自动化产品

平台用

固装平台

薄型 VB 微型平

螺丝式平台 齿条齿轮

高级平台
交叉溶细窄亚

Z 升降平台 、 旋转平台

倾斜平台 阿斜旋转

Z平台 XYZ平台

测角平台 60×60 1轴、2轴(复合联轴器方式)

下载 DCAD 3DCAD 3DCAD









↑ TS-C611

↑ TS-C612

↑ TS-C613





↑ TD-C611

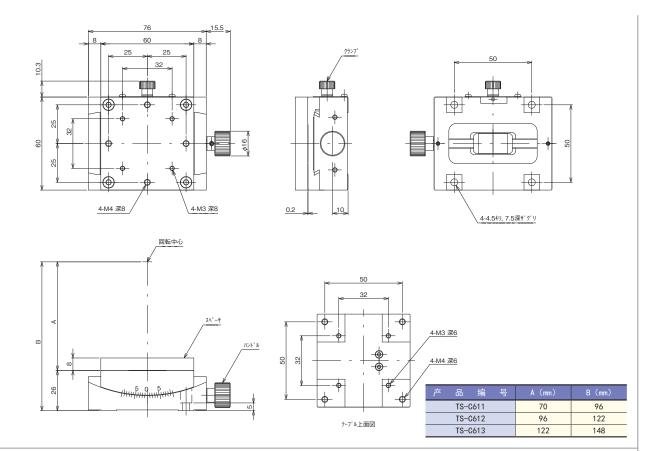
↑ TD-C612

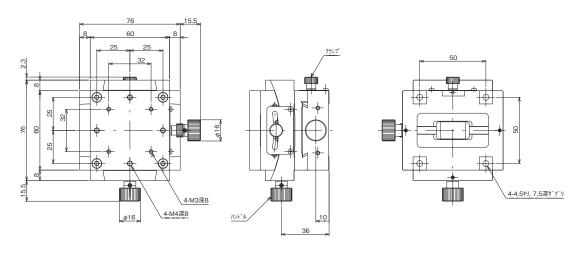
- 旋转中心高度与移动量不同的 1 轴倾斜平台。
- 可以组合旋转中心高度不同的 1 轴倾斜平台,以同一旋转中心组成 2 轴的倾斜平台。
- 利用本公司独创的复合联轴器机构,可进行非常细微而平滑的动作。
- 移动导轨使用榫槽(D-T 方式)。
- 可广泛用于相机、传感器等的精密定位用途。

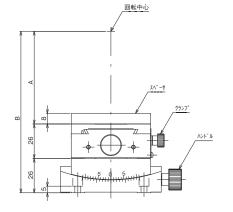
产		编		TS-C611	TS-C612	TS-C613	TD-C611	TD-C612	
产		品	名		测角平台 60×60		二轴测角平	台 60×60	
移	动	方	向		倾斜1方向		倾斜:	2 方向	
平		台	面		60mm×60mm				
进	给	方	式		精密丝杆、复合联轴器式				
移		动	量	±8°	±6°	±5°	上轴 ±8°、下轴 ±6°	上轴 ±6°、下轴 ±5°	
移	动量	/ 旋 钮	1 匿	约 19′59″	约 15′21″	约12′27″	上轴约 19′59″、 下轴约 15′21″	上轴约 15′21″、 下轴约 12′27″	
分		度	值			副尺每格 6′			
移	动	导	轨			榫			
旋转	专中 心	(平台 上	面起)	70mm	96mm	122mm	70mm	96mm	
旋	转 中	心 *	青 度		ф 0. 1mm	-	_		
承			重	49N (5kgf)			39. 2N	(4kgf)	
质			量	0.7kg 1.4kg				4kg	
主事	要 材 质	/表面	处 理			黄铜 / 硬质黑色铬			

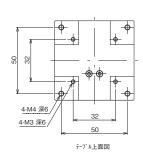
倾斜平台 4 手动平台 ◀

产品的外观图









产品编号	A (mm)	B (mm)
TD-C611	70	122
TD-C612	96	148

自动平台

自动化产品

平台用附件

固装平台

平台 敬刑

螺丝式平台

高级平台
交叉溶细容平

平台 傾斜旋

Y X Z Z 平 、 台 X Y

测角平台 90×90 1轴、2轴













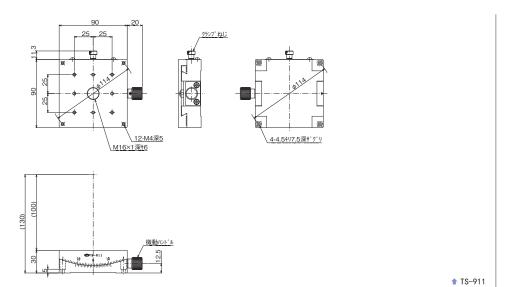
↑ TS-911 **↑** TS-912 **↑** TD-913

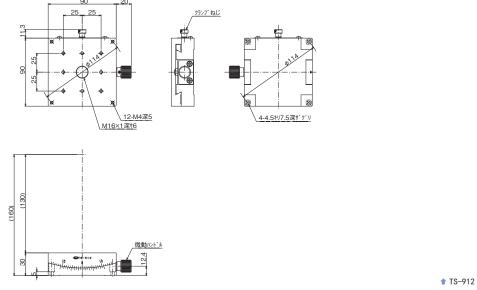
- 旋转中心高度及移动量不同的 1 轴倾斜平台。
- 可以组合旋转中心高度不同的 1 轴倾斜平台,以同一旋转中心组成 2 轴的倾斜平台。
- 移动导轨使用榫槽(D-T 方式)。
- 可广泛用于相机、传感器等的精密定位用途。

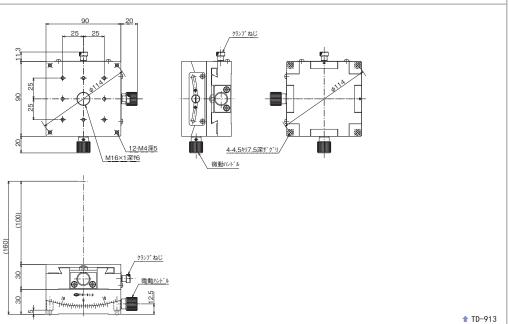
产	品	编	号	TS-911	TS-912	TD-913		
产		品	名	测角细窄平	台 90×90	二轴测角细窄平台 90×90		
移	动	方	向	倾斜 1	方向	倾斜 2 方向		
平		台	面		90 mm $\times 90$ mm			
进	给	方	式		蜗杆齿轮式			
移		动	量	±12°	±10°	上轴 ±12°、下轴 ±10°		
移	动量	/ 旋 钮	1 圏	约 1°17′25″	约 59′	上轴 约1°17′25″、下轴 约59′		
分		度	值		副尺每格 5′			
移	动	导	轨		榫			
旋车	专中 心	(平台 上	面 起)	100mm	130mm	100mm		
旋	转 中	心料	青 度	ф0.	ф О. 1mm			
承			重	78. 4N	68.6N (7kgf)			
质			量	0. 7	1. 4kg			
主	要材质	/表面	处 理		铝合金 / 黑色氧化铝处理梨皮底			

倾斜平台 ◀ 手动平台 ◀

产品的外观图







自动平台

自动化产品

平台用附件

微型平台

高级平台

旋转平台

平台用附件

固装平台

测角平台 60×120









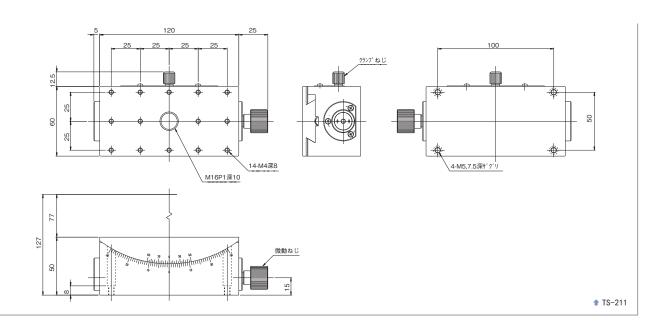
↑ TS-211

长 Sales Point

- 具有旋转中心的长动作、高承重的 1 轴倾斜平台。
- 可以与旋转中心高度不同的 TS-611 组合,以同一旋转中心组成 2 轴的倾斜平台。
- 移动导轨使用榫槽(D-T 方式)。
- 可广泛用于相机、传感器、各种实验夹具等的定位用途。

产	品	当	扁	号	TS-211
产		品		名	测角平台 60×120
移	动	j	5	向	倾斜 1 方向
平		台		面	60mm×120mm
进	给	j	<u>-</u>	式	蜗杆齿轮式
移		动		量	±20°
移	动量	/ 旋	钮 1	圏	约 49 ′
分		度		值	副尺每格 5′
移	动	É	异	轨	榫
旋	转 中 心	(平台	上 面	起)	77mm
旋	转口	卢 心	精	度	φ0.1
承				重	98N (10kgf)
质				量	1kg
主	要材质	5 / 表	面 处	理	铝合金/黑色氧化铝处理梨皮底

产品的外观图



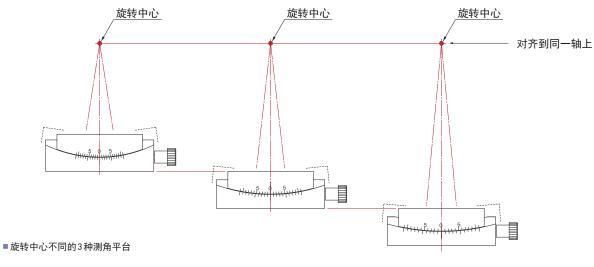


倾斜平台 4 手动平台 ◀

本公司的测角平台如下图所示,同一产品线的旋转中心是对齐设计的。

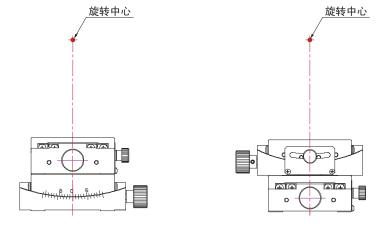
产品的二轴测角平台上,下轴与上轴是90°正交的,但也可以在同一方向上组合,因此能延长移动量等。

详细内容见各产品的外观图。

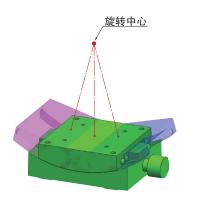


测角平台的特长

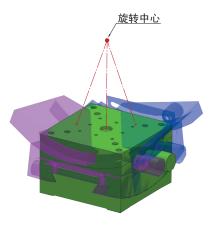




■ 2 轴组合测角平台例



■ 1 轴测角平台的移动示意图



■ 2 轴测角平台的移动示意图

自动平台

附平 件台 用

平 固台 装

平 薄台型

平微台型 平螺丝式

Z 平台、 平台、

平 X 台 Z